2.3 форма

КАЗАХСКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ УНИВЕРСИТЕТ ИМ. АЛЬ-ФАРАБИ

СПИСОК НАУЧНЫХ ТРУДОВ

ЖИЛКИБАЕВОЙ САЛТАНАТ КУБЕЕВНЫ

№	Название трудов	Рукопись или печатные	Наименование издательства, журнала (№, год), № авторского свидетельства	Кол-во печатных листов или стр.	Фамилия и имя соавторов работы
1.	Анимация движения механизма в системе Maple с построением эпюр внутренних усилий на звеньях механизма	Печатные	Труды международной научно-практической конференции «Сто конкретных шагов. Современное государство для всех» - стратегический путь индустриально-инновационного развития страны». – Шымкент, 2015. – С. 310-316.	7	Утенов М.У.
2.	Analytical Method of Definition of Internal Forces Taking Into Account the Distributed Dynamical Loads in Links of Robotic Systems and Mechanisms with Statically Indeterminate Structures	Печатные	Вестник КазНУ им. аль-Фараби. Серия математика, механика, информатика. – Алматы, 2016. - №4 (92). - С. 55-69. (**ККСОН**)	15	Utenov M.U., Utenova K.U.
3.	Computational Method of Determination of Internal Efforts in Links of Mechanisms and Robot Manipulators with Statically Definable Structures Considering the Distributed Dynamically Loadings	Печатные	Proceedings of ECCOMAS Congress 2016, Crete Island, Greece, June 5–10, 2016. - Vol. IV. – P. 8627-8639.	13	Utenov M., Baigunchekov Zh., Utenov N.
4.	Аналитическое определение внутренних усилий в звеньях механизмов высокого класса со статической определимой структурой	Печатные	Сборник материалов республиканской научно-методической конференции «Актуальные вопросы механики и математики», посвященной 20-летию Евразийского Национального университета им. Л.Н. Гумилева и 10-летию основания кафедры «Механика» механико-математического факультета Евразийского Национального университета им. Л.Н. Гумилева. – Астана, 14-15 октября 2016. –С.104-109.	6	Утенов М.У., Утенова К.М.

Соискатель_____С.Жилкибаева

Ученый секретарь_____А.Жұмәлі

5.	Animation of motion of mechanisms and robot manipulators in the maple system with the construction of diagrams of internal forces on the links	Печатные	ACM International Conference Proceeding Series of the 2nd International Conference on Robotics, Control and Automation (ICRCA 2017), Kitakyushu, Japan, September 15-18, 2017. – P. 30-33.	4	Utenov M., Utenov N.
6.	Кинематический и силовой анализ манипулятора типа Scara с применением однородных матриц и уравнения Ньютона-Эйлера	Печатные	Вестник КБТУ. – Алматы, 2018. –2(45). – С. 87-93. (**ККСОН**)	7	Утенов М.У., Байгунчеков Ж.Ж.
7.	Determination of Displacements in Cross-Sections of Four-Bar Mechanism Links from Distributed Dynamic Loads and Their Animation Using MAPLE	Печатные	Вестник КазНУ им. аль-Фараби. Серия математика, механика, информатика. – Алматы, 2018. - №2 (98). – С. 45-56. (**ККСОН**)	12	Utenov M.U., Baygunchekov Zh.Zh.
8.	Analytical Method for Determination of Internal Forces of Mechanisms and Manipulators	Печатные	MDPI Robotics. – 2018. – 7(3), 53 (available online 2 September 2018) (**Scopus, Web of Science**)	14	Utenov M., Sobh T., Baigunchekov Zh., Patel S.

Соискатель_____С.Жилкибаева

Ученый секретарь_____А.Жұмәлі